

# Numerické riešenie Black-Scholesovej PDR (II.)

## :: Konvergencia Gauss-Seidelovej metódy ::

- Na výpočet riešenia sústavy lineárnych rovníc sme použili **Gauss-Seidelovu metódu**.
- Ak je matica sústavy diagonálne dominantná, Gauss-Seidelova metóda konverguje k riešeniu pre ľubovoľný štartovací bod.
- Vidíme, že matica z našej úlohy je diagonálne dominantná.

## :: Rýchlosť konvergencie metódy ::

- Najskôr si pripomeňme, čo je to **spektrálny polomer** matice a ako súvisí s maticovými normami:
  - Spektrálny polomer je maximum z absolútnych hodnôt vlastných čísel matice:

$$\rho(A) = \max_i |\lambda_i|$$

- Pre maticovú normu platí:

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \|A^k\|^{1/k} = \rho(A)$$

Túto vlastnosť si numericky vyskúšame v Matlabe:

- Maticové normy v Matlabe:

```
>> help norm
NORM Matrix or vector norm.
For matrices...
NORM(X) is the largest singular value of X, max(svd(X)).
NORM(X,2) is the same as NORM(X).
NORM(X,1) is the 1-norm of X, the largest column sum,
    = max(sum(abs(X))).
NORM(X,inf) is the infinity norm of X, the largest row sum,
    = max(sum(abs(X'))).
NORM(X,'fro') is the Frobenius norm, sqrt(sum(diag(X'*X))).
NORM(X,P) is available for matrix X only if P is 1, 2, inf or 'fro'.

For vectors...
NORM(V,P) = sum(abs(V).^P)^(1/P).
NORM(V) = norm(V,2).
NORM(V,inf) = max(abs(V)).
NORM(V,-inf) = min(abs(V)).

See also COND, RCOND, CONDEST, NORMEST.

Overloaded methods
help ss/norm.m
help lti/norm.m
help frd/norm.m
help idmodel/norm.m
```

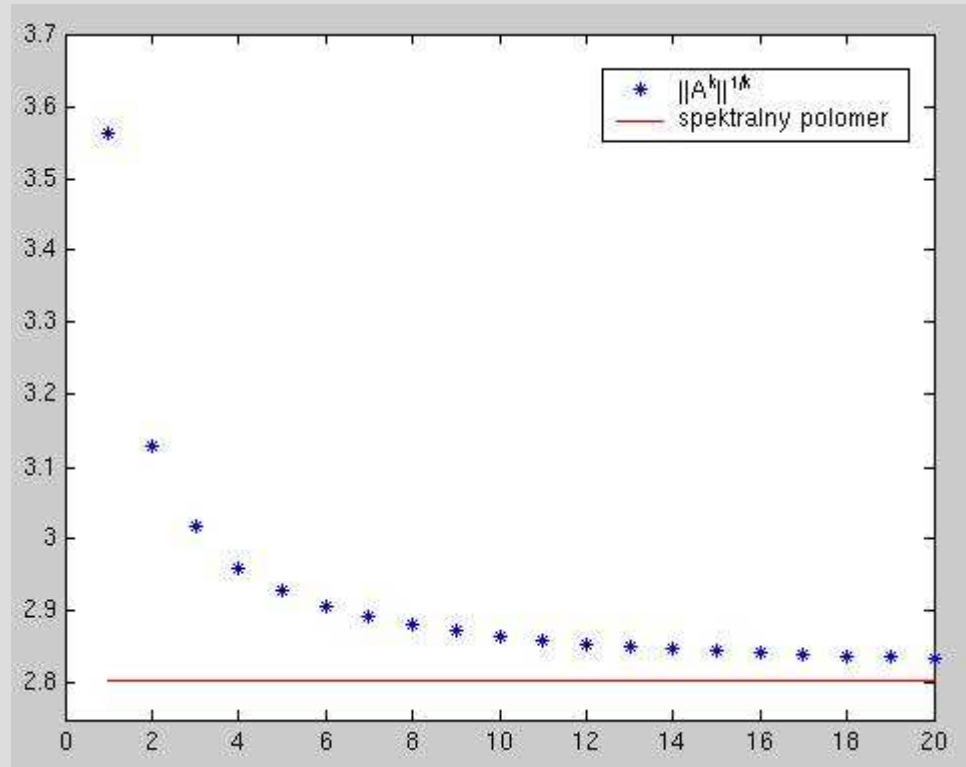
- Pre maticu, ktorú si vytvoríme - napríklad náhodnú:

```
>> a=rand(5)
a =
    0.9501    0.7621    0.6154    0.4057    0.0579
    0.2311    0.4565    0.7919    0.9355    0.3529
    0.6068    0.0185    0.9218    0.9169    0.8132
    0.4860    0.8214    0.7382    0.4103    0.0099
    0.8913    0.4447    0.1763    0.8936    0.1389
```

teda vieme vypočítať spektrálny polomer

```
>> rho=max(abs(eig(a)))
rho =
    2.8043
```

a počítat normy jej mocnín. Pre 1-normu dostaneme:



■ Zopakujte pre inú maticu a/alebo inú normu.

○ Pre k veľké teda máme:

$$\|A^k\| \sim \rho^k(A)$$

• Vrátime sa teraz k metódam riešenia sústavy rovníc. Metódu zapíšeme v tvare

$$x^{n+1} = T x^n + v$$

a budeme počítat vzdialenosť n-tej iterácie od presného riešenia:

$$\begin{aligned} \|x^n - x^*\| &= \|(T x^{n-1} + v) - (T x^* + v)\| = \|T(x^{n-1} - x^*)\| = \\ &= \|T^2(x^{n-2} - x^*)\| = \dots = \|T^n(x^0 - x^*)\| \\ &\leq \|T^n\| \|x^0 - x^*\| \sim \rho^n(T) \|x^0 - x^*\| \end{aligned}$$

Spektrálny polomer matice T by teda mal byť **menší ako 1** a **čo najbližšie k nule**.

## :: SOR (successive over relaxation) metóda

- Ako urýchliť konvergenciu Gauss-Seidelovej metódy?
- Modifikáciou Gauss-Seidelovej metódy je **SOR (successive over relaxation)** metóda:

$$v_i^{q+1} = \frac{\omega}{a_{ii}} \left( p_{si} - \sum_{j<i} a_{ij} v_j^{q+1} - \sum_{j>i} a_{ij} v_j^q \right) + (1 - \omega) v_i^q$$

parameter metódy

Pre  $\omega=1$ , dostávame pôvodnú Gauss-Seidelovu metódu,  $\omega > 1$  - over-relaxation,  $\omega < 1$  - under-relaxation.

- Bez dôkazu uvedieme nasledovné tvrdenia týkajúce sa konvergence tejto metódy:
  - Nutnou podmienkou na to, aby SOR metóda konvergovala, je, že parameter  $\omega$  je z intervalu (0,2)
  - Pre sústavu, ktorú riešime pri numerickom riešení B-S rovnice, konverguje SOR metóda pre ľubovoľné  $\omega$  z intervalu (0,2).
- Ak túto maticu rozložíme na jej dolnú trojuholníkovú časť (L), hornú (U) a diagonálnu (D), tak SOR metódu môžeme

napísať v tvare

$$x^{n+1} = T(\omega)x^n + v$$

kde

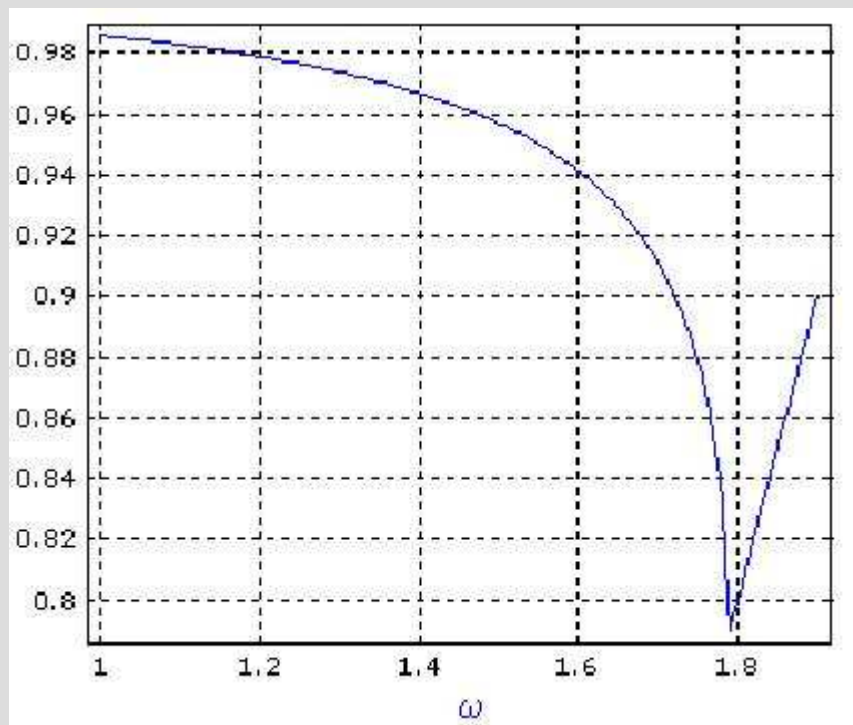
$$T(\omega) = (D + \omega L)^{-1} ((1 - \omega) D - \omega U)$$

$$v = \omega (D - \omega L)^{-1} ps$$

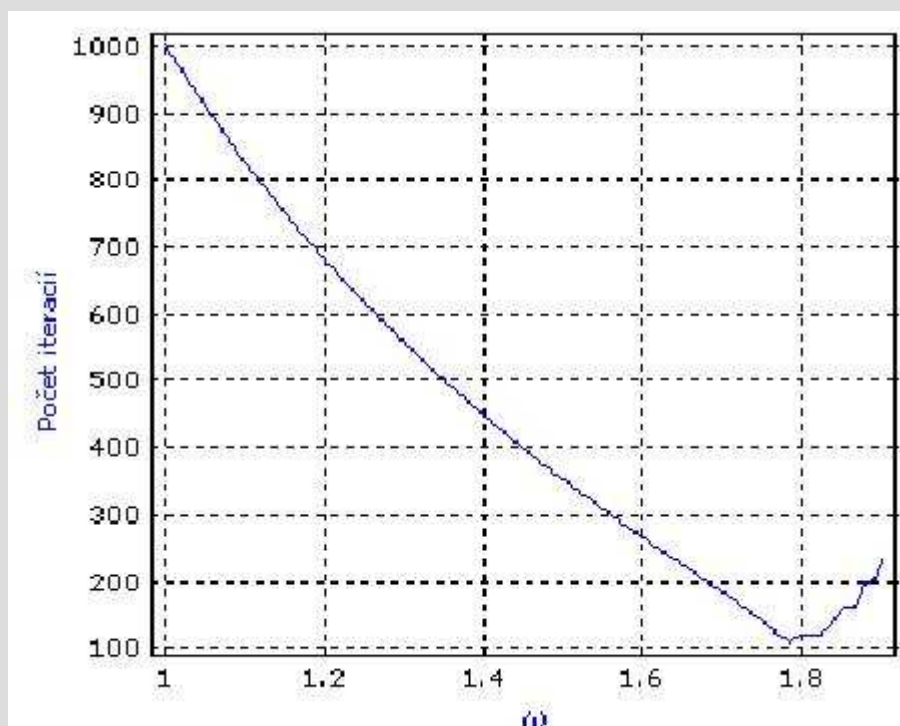
Optimálna voľba parametra  $\omega$  teda závisí od spektrálneho polometru matice T. Ten závisí od parametrov modelu a delenia, ktoré sme použili.

Ukážka:

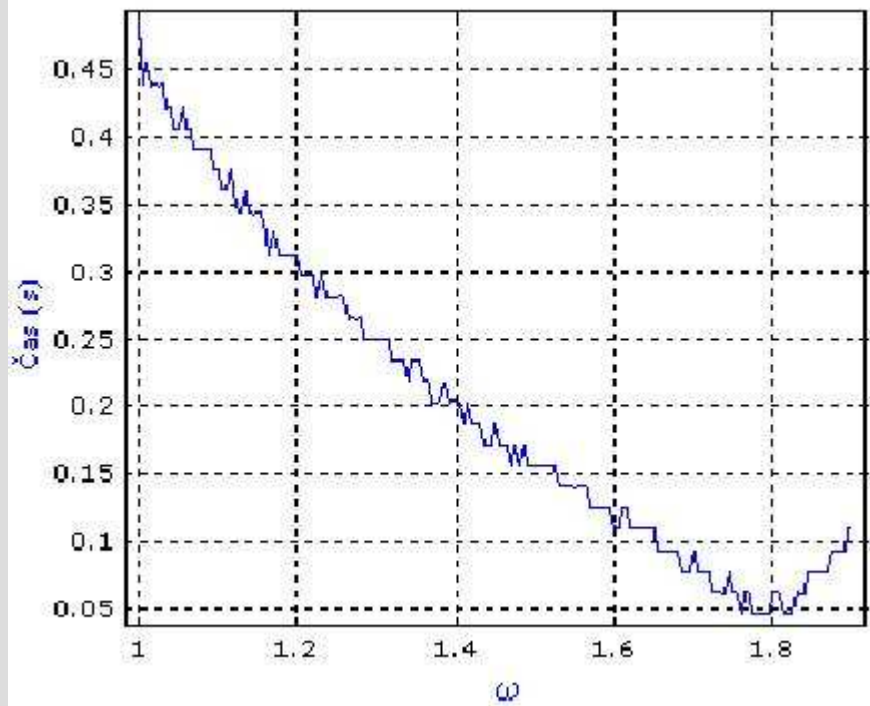
- o spektrálny polomer matice T v závislosti od parametra  $\omega$  :



- o počet iterácií potrebný na výpočet riešenia na jednej časovej vrstve:



- o čas výpočtu v sekundách:



Samozrejme, počítať spektrálny polomer a tak určovať parameter  $\omega$ , by nebolo efektívne. Takéto grafy nám však dávajú predstavu o tom, ako tento parameter vplýva na konvergenciu. Prakticky zvolíme hodnotu zhruba medzi 1.5 a 1.9.

## :: Cvičenie ::

Upravte funkciu [gs.m](#) tak, aby počítala zadanú sústavu SOR metódou so zadaným parametrom  $\omega$ :

```
% cyklus bezi, kym nie je splnena podmienka norm(Av-ps)<=eps
v = v0;
while norm(A*v - ps) > eps
    v(1) = (ps(1) - a*v(2))/b;
    for i = 2:nom-1
        v(i) = (ps(i) - a*(v(i-1) + v(i+1)))/b;
    end
    v(pom) = (ps(pom) - a*v(pom - 1))/b;
end
```

Použite ju na výpočet numerického riešenia ceny call opcie - hlavný program zostáva rovnaký, jediná zmena je, že namiesto funkcie `gs` voláte funkciu `sor`.

## :: Ďalšie úlohy na precvičenie ::

1. Naprogramujte numerický výpočet ceny put opcie. (Okrajové podmienky: ak je cena akcie  $S$  blízka nule, cena put opcie je približne  $E \cdot \exp(-r \cdot \text{tau}) - S \cdot \exp(-D \cdot \text{tau})$ , ak je cena akcie veľmi veľká, cena put opcie je blízka nule.)
- 2.

Riešime Black-Scholesovu rovnicu s nasledujúcimi parametrami:  $\sigma=0.35$ ,  $L = 2$  (t.j. riešenie transformovanej rovnice riešime pre  $x \in [-2, 2]$ ).

- Zvoľte si časový krok  $k$  a počet bodov delenia  $n$  na  $(0, L]$  - t.j. priestorový  $h = L/n$ , počet všetkých deliacich bodov je  $2n + 1$  a počet bodov, v ktorých p riešenie (a teda rozmer matice iteračnej metódy) je  $2n - 1$ .
- Na riešenie sústavy lineárnych rovníc, ktorá vznikne pri použití implicitnej schémy, použijeme SOR metódu. Napíšte ju v tvare

$$x^{n+1} = Tx^n + v.$$

Ako ovplyvňujú vlastnosti matice  $T$  rýchlosť konvergence metódy k presnému sústavu?

- Uvažujme vektor  $1:0.05:1.9$  ako vektor hodnôt parametra  $\omega$  SOR metódy. Pre každú hodnotu vypočítajte spektrálny polomer príslušnej matice  $T$  z predp metódy. Zakreslite do grafu (x-ová os: parameter  $\omega$ , y-ová os: spektrálny polom metódy).
- Pre každú hodnotu parametra  $\omega$  spustite program pre výpočet prvej časovej v (použite vždy tú istú začiatočnú aproximáciu a to isté krirérium pre zastavení Zaznamenávajú počet iterácií. Zakreslite do grafu (x-ová os: parameter  $\omega$ , y- iterácie).

Mali by ste dostať podobné grafy ako sú vyššie na tejto stránke.